

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number.

58150145 A

(43) Date of publication of application:

(51) Int. CI

G11B 7/08

(21) Application number: 57033327

(22) Date of filing: 03.03.82

(71) Applicant

TOSHIBA CORP

(72) Inventor:

TOMIDOKORO SHIGERU NAKANE HIROSHI MAEDA SATORU

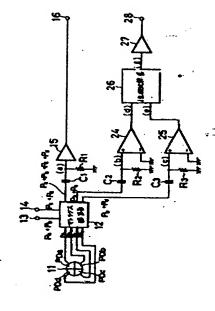
(54) TRACKING CONTROL CIRCUIT OF OPTICAL DIGITAL DISC PLAYER

(57) Abstract:

PURPOSE: To enable accurate tracking control and to widen the effective range of tracking control, by providing a generating circuit for tracking error detection signal, a phase comparator, and a forming circuit for tracking error control signal.

CONSTITUTION: The signals $(P_a + P_c)$ and $(P_b + P_d)$ outputted from a matrix circuit 12 are supplied respectively through a DC blocking circuit consisting of capacitors C2, C $_{3}$ and resistors R_{2} , R_{3} to the non-inversion input terminals (+) of comparators 24, 25. The respective inversion input terminals (-) of the comparators 24, 25 are grounded respectively, and the respective output terminals are connected to the 1st and the 2nd input terminals of a phase comparator 26. The output terminal of the comparator 26 is connected to the output terminal 28 to which the tracking control device is connected through an amplifier circuit 27.

COPYRIGHT: (C)1983,JPO&Japio



09 日本国特許庁 (JP)

の 特許出願公開

⑫公開特許公報(A)

昭58-150145

①Int. Cl.³G 11 B 7/08

識別記号

庁内整理番号 7247—5D **3公開 昭和58年(1983)9月6日**

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 8 頁)

分光学式デジタルデイスクプレーヤのトラッキング制御回路

②特 顧 昭57-33327

②出 顧 昭57(1982)3月3日

@発 明 者 宮所茂

横浜市磯子区新磯子町33番地東 京芝浦電気株式会社音響工場内

⑫発 明 者 中根博

横浜市磯子区新磯子町33番地東 京芝浦電気株式会社音響工場内

@発 明 者 前田悟

横浜市磯子区新磯子町33番地東京芝浦電気株式会社音響工場內

⑪出 願 人 東京芝浦電気株式会社

川崎市幸区堀川町72番地

四代 理 人 弁理士 鈴江武彦 ダ

外2名

剪 趣 書

1. 兔财の名称

光学式デジタルディスタプレーヤのトラッ キング講習回路

2. 特許請求の範囲

ずれを修正させるトラッキングエラー助御伯号 を生成するトラッキングエラー動御伯号生成四 路とを具備してなることを特徴とする光学式デ ジタルアィスタアレーヤのトラッキング即回回 路。

3.発明の詳細な説明

[発明の技術分野]

との発明は、光学大デジタンディスクプレー 十に係り、特にそのトラッキング動物図路の改 気に調する。

[発明の技術的背景]

近時、オーディオ信号及び画像信号等の情報 信号の可及的な高忠実置高密度記録将生を目的 として、試情報信号を PCM (イルスコードモジ ュレーション)化してなるデジタル符号化信号 セグイレクトにディスタに記録し、将生時に光 学文ピックテップによりディスタからデジタル 符号化信号を取出して復調するようにした光学 大デジタルディスタブレーギが開発されてきて いる。すなわち、この復の英世は、ディスクの

特開昭58-150145(2)

一方山には報告分をPCM化してなるアッタル符号化信号がメイレクトに凹凸のオン、オフ及びその間隔の異なるピット列になって記録されてかり、数ピット列に対して光学式ピックアップがら光ピームを諷射するようにしている。すると、この光ピームはピット列に当って反射され、ピックアップに受光される。このため、ピックアップに受光される。このため、ピックアップは、光の強שと時間的な異点とを検出し、それに応じた複鬼的信号を出力し、ことにディスクに記録されたアッタル行号化信号が取出されるものである。

ところで、上記のような光学大アジタルアイスタブレーヤにおいて、特に肝安なことは、アジタル符号化信号を明確に鉄出すために、ピックアップに対して、その光ピームがピット列からすれることなく、つまりトラッキングエラーを生することなく正確にピット列上をトレースするように、トラッキング調明(トラッキング マーギ)を施すことである。 毎1回はこのような従来のトラッキング調明手数を示するのであ

(Pb+Pd)なる5根類の信号を生成して出力するものである。とのうち、(Pa+Pb)及び(Pe+Pd)なる信号は、後続端子13,14を介して、図示しないフォーカスエラー信号生成医路に供給される。また、上配(Pa+Pb+Pe+Pd)なる信号は、コンデンサでは、独抗Bilyなる進度以上回路及び増配回路15を介した体、BP信号出力編子16に供給されるとともに、立上与エッジ検出回路17及び立下りエッジ検出回路13をそれぞれ介して、サンプルホールP回路19,30の物資場にそれぞれ供給される。

さらに、上記マトリクス回路IIから出力される(Pa + Pe)及び(Pb + Pe)なる値号は、比較回路IIの非反転入力場份及び反転入力場(つにそれぞれ供給される。この比較回路IIなる (Pa + Pe)なる個号との注をとるもので、細局(Pa + Pe) ー(Pb + Pe)なる個号を、上記サンアルホール P回路II 9 , 20の各入力端に出力する。また、 る。すなわち、第1 図にかいて、1 1 は光学式ピックアップの受光部分であるフォトディテクタで、図示の如く4 つの受光領域 PDa 乃至 PDd を備えたいわゆる 4 分割方式に排放されている。そして、このフォトディテクタ111の4つの受光領域 PDa 乃至 PDd は、図示しないディスクに当って反射された光ピームが受光されると、その元でに立ている。ただし、各受光領域 PDa 乃至 PDd は、同一レベルの電圧信号を出力するよりに設定されている。

そして、上記フォトディテクタ1104つの 受光領域 PDa 乃至PDd からの各出力電圧信号は、 マトリクス回路 I 104つの入力増にそれぞれ 供給される。ととで、上記フォトディテクタ 1104つの受光領域 PDa 乃至 PDd から出力さ れる各電圧信号をそれぞれ Pa 乃至 Pd とすると、 上記マトリクス回路 I 2 は、(Pa + Pb), (Pd+ Pd), (Pa+Pb+Pe+Pd), (Pa+Pe),

上記サンプルホール P回路 19,20からの名出力は、比較回路 12の非反転入力場份及び及転入力場份にそれぞれ供給される。 との比較回路 23は、サンプルホール P回路 19,20からの出力個号を選集して、その信号を出力場子 23を介して図示しないトラッキング領域質に供給するものである。

特開昭58-150145 (3)

る(Pa+Pb+Po+Pd)なる伯号の政形を、第2 図(b)に示すように、ピームスポットがピット上 に位置する程、毎圧レベルの高い交流液形となるように収定する。

とのようにすると、第1四中。点に扱われる (Pa+Pe)− (Pb+Pd)なる信号改形は、第2 図(のに示す交流技形となる。なか、第2図(の)に 水寸以がは、ビームスポットが完全にピット上 だめる場合に、独肩上「0」レベルとなる。そ して、第2因(6)に示す交流信号は、立上り及び 立下りエッジ牧出図路17。18に供組される。 この立上り及び立下りエッツ表出回路11, 18亿、第2四的に示す交流信号の立上り及び 立下りの「0」レベルクロス点で、第2回(d)。 (a) 化示すようなペルス省号を出力するものであ る。そして、サンアルホールY回路39,29 は、上記立上り及び立下りエック検出回路 4.7. 18からパルス信号が出力される毎に、そのと きの弟2回にに示す交流信号のレベルモホール Pして、加局第2四(J)。回に示す何号を比較型

第2回(A)に示すトラッキングエラー的舞信号を 仲るための第2回(I) · 回に示す信号は、いずれ も集2回(e)に示す交換個号の単圧レベルつまり 扱船をサンプルホールドして待るようにしてい る。ところが、第2回にに示す交流信号は、フ ォトディテクタ』』からの出力信号を改算して 付られたものであるから、例えばアイスタに照 別する元ピームの強さが安加すると、その安勤 分はそのまま第2回(4)に示す交流信息の提幅に 衣われることになり、ひいては正確なトラッキ ング制料を行立りことができないという問題が ある。また、との問題は、アクタルディスタブ レーヤ全体の光学承に四人されるノイズ成分 (仲化ピンホール毎化よって生じるペルス)ヤ フォトディテクタス I の4つの交光領域 PDa 乃 並 PDa の展覚のはらつき等、強々の原因によっ ても生じるものである。

さらに、上記トラッキングエラー物質信号は、 別えば那2回(以中和関T: に示すように、負牾 性(つまり四国中右下り)になっている別関が 路32に出力する。すると、比較回路32は第 2 図(I)に示す信号から同型(I)に示す信号を選算 し、出力増子33には第2図(I)に示す信号が出 力され、この信号がトラッキングエラー開発信 号となるものである。

すなわち、上配トラッキングエラー前部信号は、セームスポットがピット列側に対して第2 図(4)中上方及び下方(つまり正辺方向)にずれりている場合、負電圧及び正幅圧となっているとともに、ずれの量に応じて無圧レベルの絶対性が大きくなっている。したがって、トラッキングに対しては、トラッキングでは、電圧レベルの絶対性の大きさで正逆方向で多動量を決めるように、放配トラッキング制御表徴を設定しておくことにより、トラッキング制御を行なうことができるものである。

(背景技術の関題点)

しかしながら、上記のような従来のトラッキ ング制券手段では次のような関準がある。まず、

及く存在する。そして、との期間で、の間は、 ピームスポットがピット列とピット列との間に ある場合であり、特定のピット列に対するトラ ッキング制御に供していないものである。すな わち、例えば第2回(4)中ピット列目の特定のピ ットに着目すると、そのピットに対して実質的 にトラッキング制御を行ない待る期間は、第2 四(4)中期間で、の間だけでトラッキング制御の 有効範囲がせまいという問題もある。

また、立上り及び立下りエック検出回路17。 18ヤサンアルホールド回路19.20等も、 高速動作するものが要求されるため、標底が複 様化するとともに、経済的にも不利になるもの である。

(発明の目的)

との発明は上記事情を考慮してなされたもので、例えばディスクに限射される光ピームの性 さの変動やその他の光学系に進入されるノイズ 成分に影響されず、正確にトラッキング物弾を なし得るとともに、トラッキング物弾の有効能

持開昭58-150145(4)

出る広くし役る傷めて良好な光学式デジタルディスクプレーヤのトラッキング的神図路を提供することを目的とする。

〔知労の必要〕

(発労の実施例)

以下、との発明の一実施例について設面を参

人力増子29は、ノット国路Niを介した後、 DFP D。のクロック場でに姿貌されるとともに、 DFP D。のクリアー入力畑でLに安配されてい る。

一方、上配位相比較聯260第20入力端子 3.8 は、DPP D s のクリアー入力強でした姿統 されるとともに、 DPF D。 のクロック港Cに独 **載されている。また、上記第2の入力強子ま**σ は、ノット回路Na を介した後、DFF Da のク リアー入力端CLK装続されるとともに、 DFP D d のクロック端で长分配されている。ととで、 上配各 DFF D 1 乃至 D 4 の D 入力滑 D は、共通 当時されてハイレベル(以下Hレベル)の会号 が供削された毎号端子31に単純されている。 また、上記 DPF D: , D: の出力増 Q は、それ **でれ些抗日。 , B。を介して共通運搬され、そ** の機能点はコンデンサC。を介して接地される とともに、比較回路330升及股入力増份に接 起されている。さらに、上記 DPF D: , D。 の 出力用Qは、それぞれ抵抗 B。 . B, を介して

ととで、第4回は上記位相比契器25の評細を示すものである。 すまわち、位相比製器26の第1の入力端子29は、Dタイプフリップフロップ(以下DFPという)D1のクロック端Cに接続されるとともに、DFPD。のクリアー入力端CLに接続されている。また、上記第1の

共通接続され、その接続点はコンデンサで。を介して接地されるとともに、上記比較回路 3 3 の反張入力増付に接続されている。そして、との比較回路 3 3 の出力増は、出力増子 3 3 に接続されている。

交体化号は、ピット列に対するピームスポット の正逆方向のすれに対して、一方の交流借号の 位相を基準とすると他方の交流信号の位相が進 今または遅れるもので、そのずれの大きさに応 じて位相差が変わるものである。

そして、上記第5回(b),(c)に示す交流信号は、比較超路34,35によって、基準電位(この場合環境電位つまり「0」電位)とそれぞれ製圧比較されることにより、第3回4,0点には第5回(d),(c)に示す交流信号とそれぞれ門位相なイルス状の信号が、第1及び第2のトラッキングエラー検出信号も、それらの位相関係にかいて、第5回(b),(c)に示す交流信号と同等の性質を有している。

このようにして得られた第1及び第2のトラッキングエラー検出信号は、位相比較過26の 減1及び第2の入力過子29,30にそれぞれ 供約される。この位相比較過26は第1及び第

C。 K 売放電が行なわれる。ことで、上記部1 及び第2のトラッキングエラー校出信号の位相 強は、ピット列に対するピームスポットのずれ が大きくなる極、大きくなるものであるから、 これに伴なって、第5回(1)に示すペルス 低号の触も変化する。このため、第4回中」, は常には、第5回(1)。例に示すよりな光放電波 形が生じる。そして、この第5回(1)。例に示す 値対は、比較回路32で減算されて、第5回(2) に示す個対が、トラッキングエラー誘導 に対し、コンデンサビ・・C。 による光放電電 上であるか、実験上籍5回(2)中二点銀程で示す 幅のとぎり歯状の信号と考えて同速のないもの である。

てこで、上近トラッキングエラー制御信号は、ビット列に対するビームスポットの正差方向の ずれに応じて負電圧及び正常圧となっていると ともに、すれの量に応じて電圧レベルの他対似 が大きくなっている。このため、上記トラッキ

特別的58~150145(5) 2のトラッキングエラー検出信号を関放数及び 位相比較するもので、まず例えば第2のトラッ キングエラー検出信号の位相を基準とした場合、 これに対して第1のトラッキングエラー 放出信 号の位相が進んでいるとき DPF D 』 , D 』 水脳 動され、選れているとき DPF D。 . D。 が収斂 されて、結局無1及び第2のトラッキングエラ 一棟出信号の位相差分に対応したペルス位号を 生成する。すなわち、DPP。Di , Di の出力強 Qには、第5回(t)。(g)にそれぞれ示すように、 第1及び第2のトラッキングエラー検出信号の 立上りの位相差分及び立下りの位相窓分に対応 したペルス個号が出力される。また、DFFD。 D 4 の出力増9には、第5図(A),(1)にそれぞれ 示すように、第1及び第2のトラッキングエラ 一検出信号の立上りの位相差分及び立下りの位 相差分に対応したペルス信号が出力される。

そして、第 5 図(1) , (1) に示す パルス 信号によってコンテンサ C 。 に 光放 単が行 をわれ、 第 5 図(1) , (1) に示す パルス 信号によってコンテンサ

ングエラー制御信号を出力増子33、増展回路 37及び出力増子33を介して前記トラッキン グ制弾装置に供給することにより、ここにトラ ッキング制御がなされるものである。

したがって、上記実施例のような秘訣によれ は、マトリクス回路IIから出力される(Ps+ Pe)及び(Pa+Pa)なる信号に基づいて生以る れる第1及び第2のトラッキングエラー被出信 号の位相遊成分からトラッキングエラー制制値 号を生成するようにしたので、アィスクに照射 される光ピームの強さが変化したり、アジメル ディスタプレーヤ金体の光学系にノイズ放分が 浅入されたり、フォトディテクメニュの4つの 交光領域 PD。乃至 PD。の底面のはらつき等によ って、上記(Pa+Pa)及び(Pb+Pd)なる倍号 の毎圧レベルつまり投稿が変化しても、トラッ ヤングエラー動物信号には何ら影響を及ばさず、 正確なトラッキング飼御を行なうことができる ものである。また、第5図仏から明らかなよう。。 **にトラッキングエラー動物信号が、ある特定の**

特開昭58-150145(6)

ピットに対して実質的にトラッキング物解を行ない神る期間で。が従来に比して長くなり、トラッキング制那の有効解悶を広くするととができる。 さらに、 排尿も関係で経済的に有利になるものである。

なか、との知明は上記実施例に限定されるものではなく、との外その独旨を造版しない範囲では4変形して実施することができる。

〔発労の効果〕

したかって、以上評述したようにこの発明によれば、例えばディスクに照射される光マームの気きの覚測やその他の光学系に混入されるノイズ配分に影響されず正確にトラッキング制御をなし得るとともに、トラッキング制御の有効をなし得るとともに、トラッキング制御の有効を以うなくし得る他ので良好な光学式デジタルディスクアレーヤーのトラッキング制御路を決失することができる。

4.四百の割半な説男

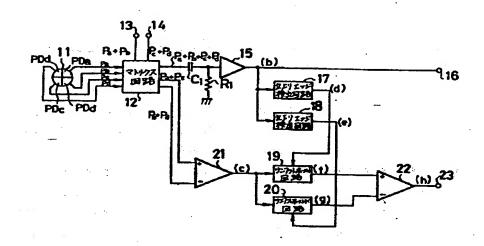
親1回は使来の光学式アジョルディスタプレーヤのトラッキング制御手段を示すアロック国

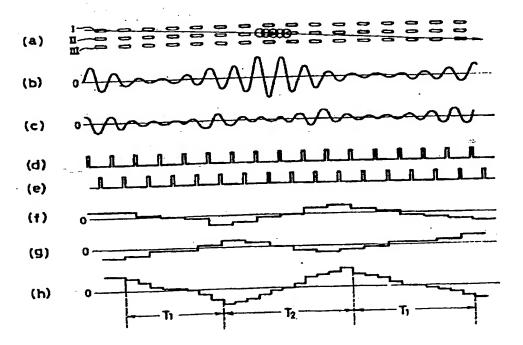
路構成例、第2回(a)乃至(a)はそれぞれピット列とピームスポットとの関係を示す平面図及び第1回の各部のタイミング図、第3回はこの発明 に係る光学式アジタルディスクアレーヤのトラッキング制御国路の一突施例を示すアロック回路 と解放図、第4回は同突施例の実際を示すアロック回路構成図、第5回(a)乃至(a)はそれぞれ内突施例の各部のタイミング図である。

11・フォトディテクタ、12・マトリクス 回路、12・14・接続端子、15・増展回路、 16・BP信号出力強子、17・立上リエッジ 枚出回路、12・立下リエッジ校出回路、19・ 20・サンプルホールと回路、21・22・比 数回路、22・出力増子、21・地域回路、25・ ・出力増子、29・第1の入力増子、30・第 20入力増子、31・信号増子、32・比較回路、33・出力端子。

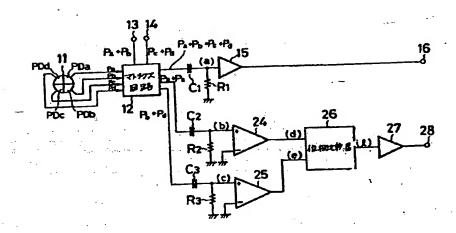
出版人代理人 弁理士 鈴 江 武 彦

201 1 20

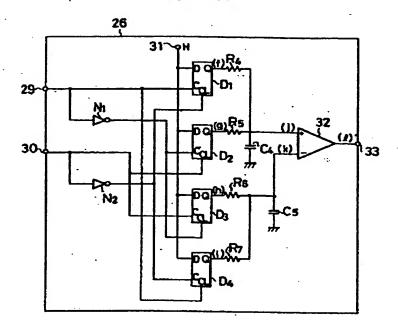




40 2 10



鐵 4 競



第5図

